

カチャカプロ  
**kachaka Pro**

**アプリUI公開！  
カチャカの設定・操作が  
ひと目でわかるガイドブック**

株式会社Preferred Robotics  
2025年11月25日

※本資料の内容は2025年11月25日時点の情報に基づいており、今後予告なく変更となる場合があります。



# カチャカの設定・操作が ひと目でわかるガイドブック

1

## 動かすための基本設定

---

カチャカアカウント作成  
セットアップ前の確認  
Wi-Fi設定  
マップ作成  
専用棚登録  
目的地登録  
基本動作の確認

2

## 現場に合わせたカスタム設定

---

進入可能エリア  
進入禁止エリア  
走行速度エリア  
坂エリア  
走行ルート設定  
自己位置補正マーカー  
充電ドック追加  
壁面マーカー

3

## 便利機能でさらに簡単に

---

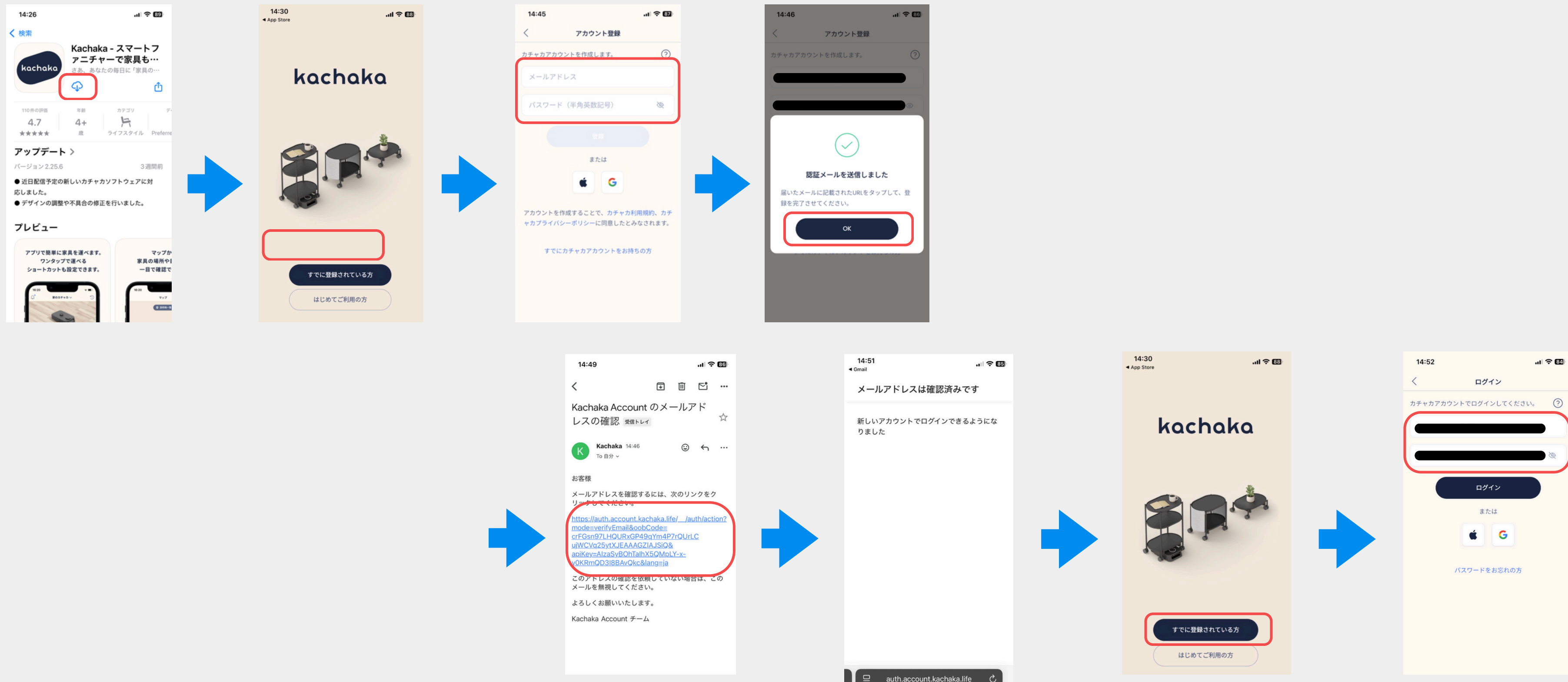
ショートカット  
複数のタスクを一括実行  
カチャカにお願い  
棚のサイズ変更  
ボタンとハブの設定

# ① 動かすための基本設定

まずは動作に必要な基本セットアップを行います。  
アプリのガイドとともに、初めての方でも迷わず進められます。

# カチャカアカウントの作成

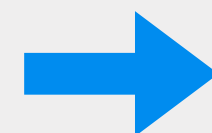
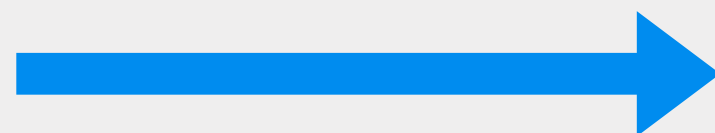
- カチャカプロの初期設定はアプリで行います（Android、iOS、Windowsに対応し、全て無料）
- まずはアプリをインストールし、以下の手順でアカウントをご作成ください





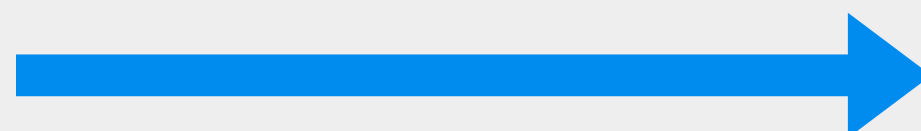
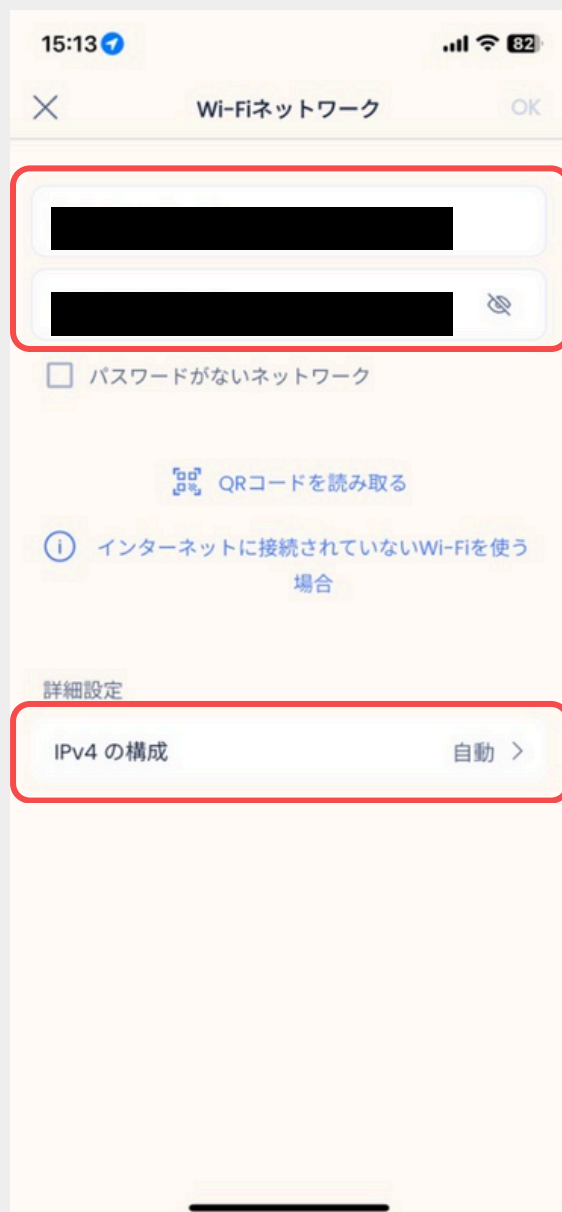
# ▶ セットアップ前の確認

- セットアップ開始前の留意事項をご確認いただきます



# Wi-Fi設定

- お使いのWiFiのSSIDとパスワードを入力後、QRコードが自動で表示されます
- 固定IPアドレスを割り振ることにとも対応しています



## 固定IPを振る場合



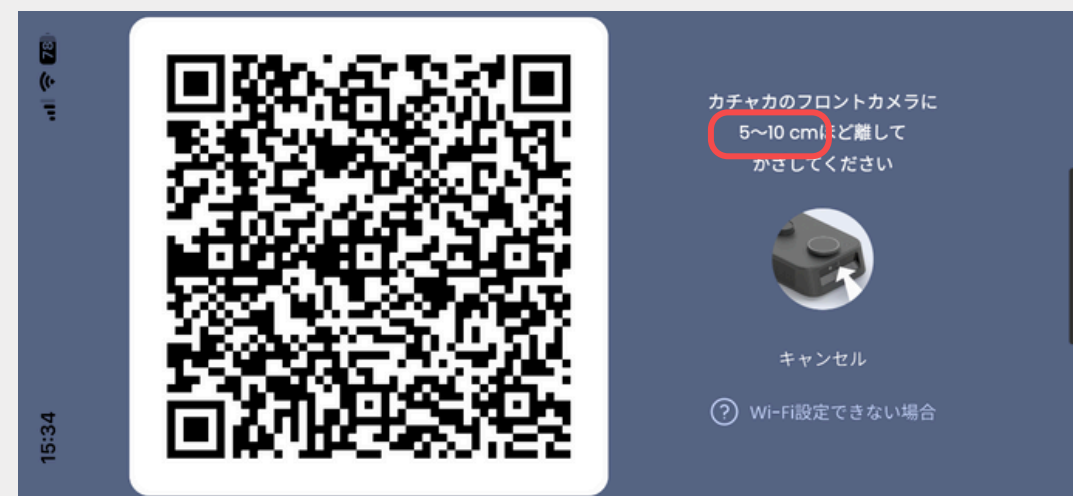
IPアドレスを固定する  
方法はこちらから





# Wi-Fi設定

- 表示されたQRコードをカチャカプロの前方カメラにかざしてください

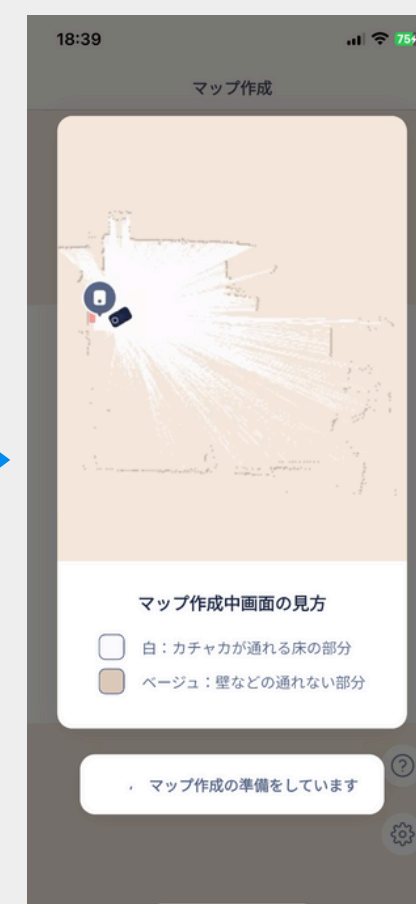
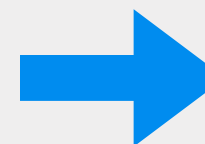
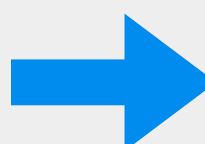
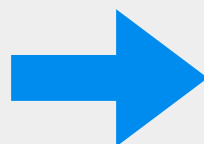


Wi-Fi設定ができない場合は  
こちらから

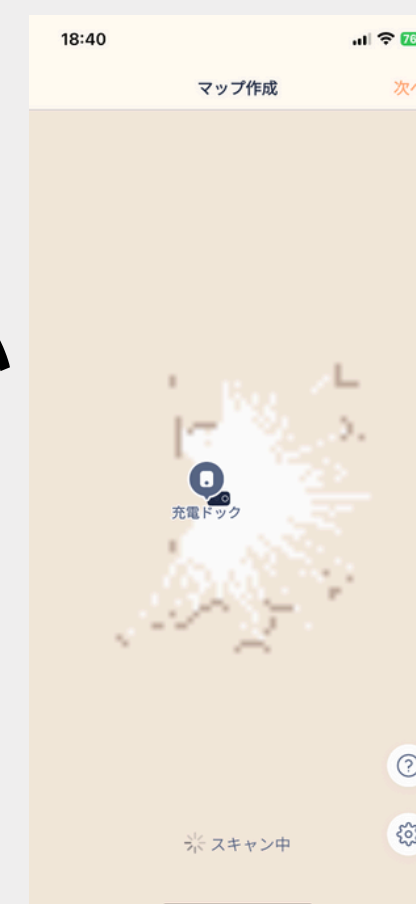


# マップ作成

- カチャカプロは、実際に走らせるだけで自動で空間を認識しマップを作成します



※1分程度  
お待ちください



カチャカが自動で  
マップ作成を開始します

# 【オススメ】手動マップ作成

- ラジコンのようにカチャカプロを操作し、素早くマップを作成することもできます



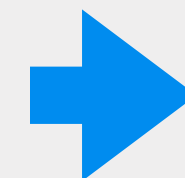
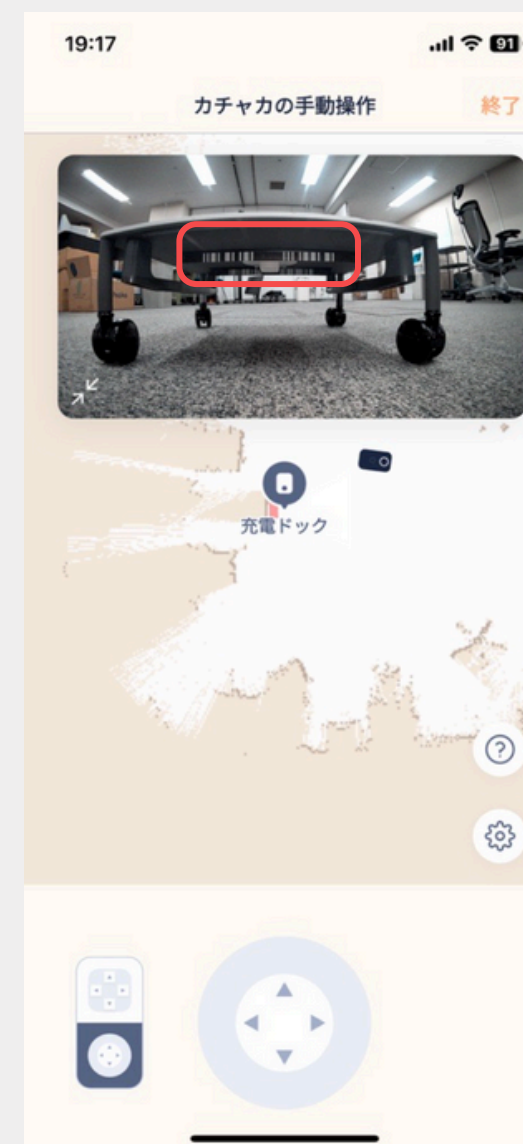
マップ作成のコツ





# 専用棚の登録

- カチャカプロに棚を登録します。カチャカプロの前方カメラに棚のバーコードを見せてください



# 目的地の登録①

- マップをタップすることで、目的地点を設定します。タップした後、目的地点の名称をつけてください



# ▶ 目的地の登録②

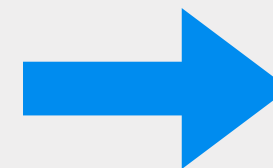
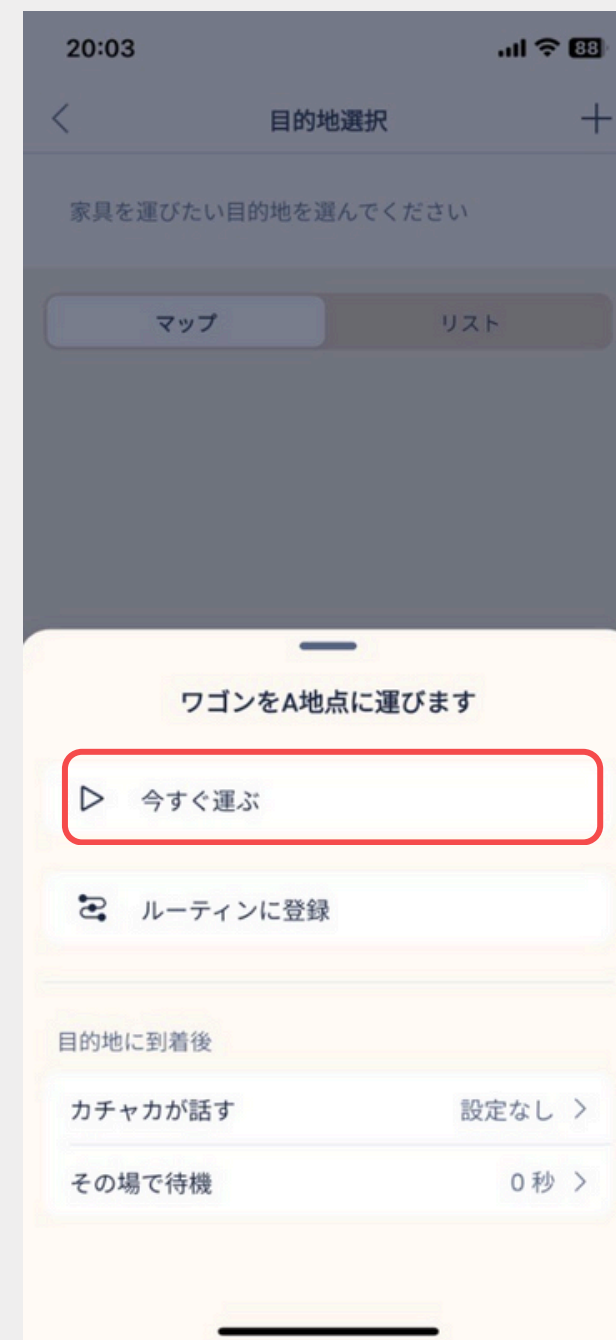
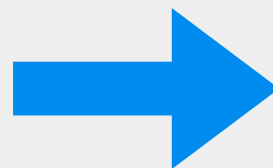
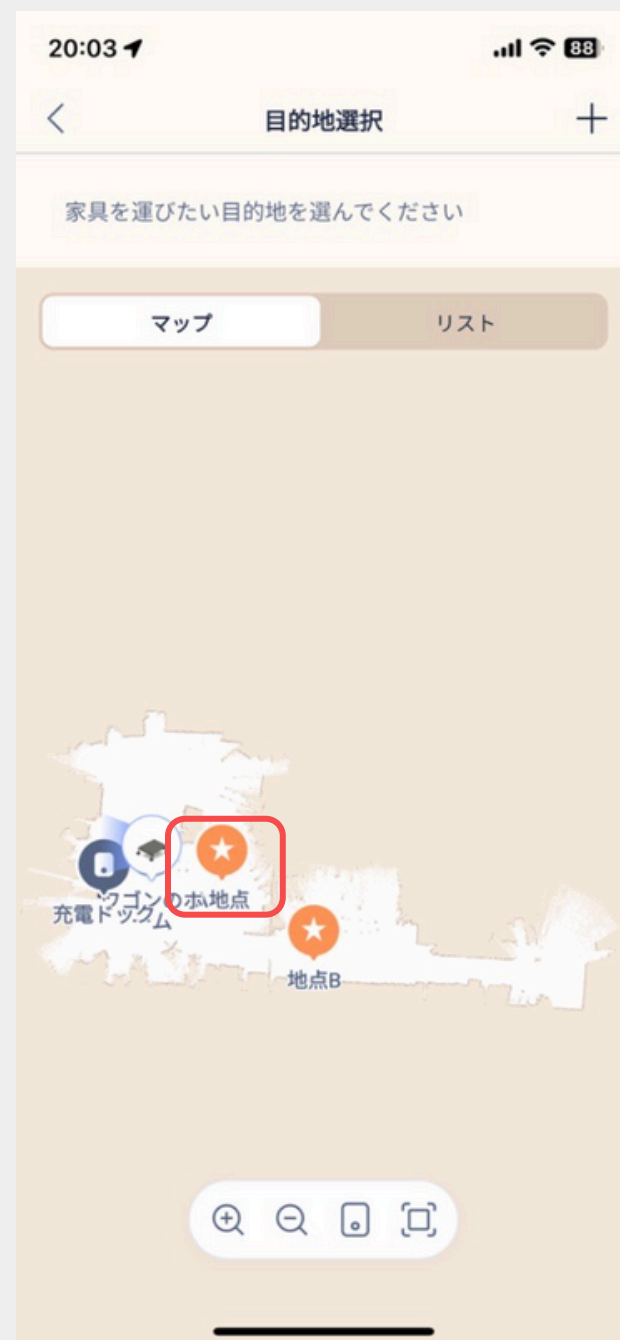
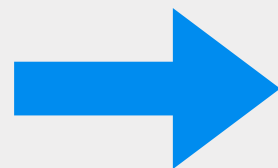
- カチャカプロを実際に動かし、「カチャカが今いる位置」に目的地点を設定することもできます





# 基本動作の確認

- 前ページまでに登録した棚を、設定した目的地点に運び動作確認をしてください



## ② 現場に合わせたカスタム設定

導入現場のニーズに合わせて、カチャカプロを最適に活用するためのカスタマイズ機能も多数ご用意しています。



# ▶ 進入禁止エリアの設定

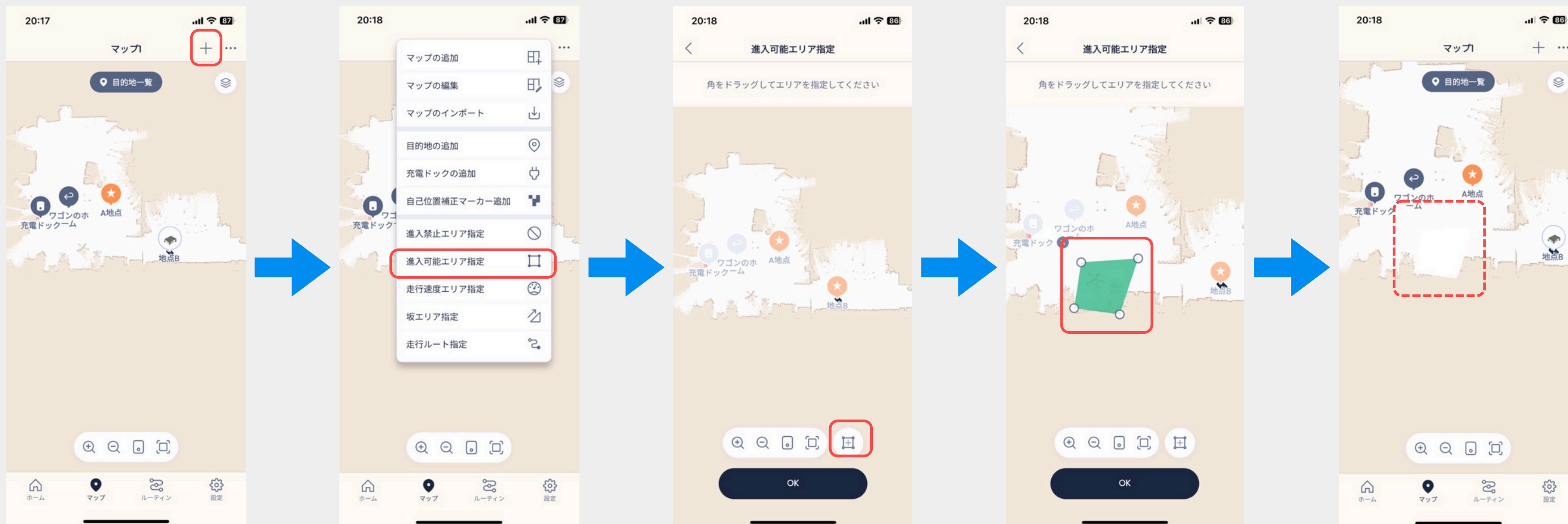
- 進入禁止エリアを設定すると、カチャカプロはそのエリアを避けて移動するようになります



# ▶ 進入可能エリアの設定

- 進入可能エリアは、「床面の色が異なりカチャカがうまく動かない」場合や、「もう存在しない障害物がマップに映り込んでしまっている」場合にご利用ください

※進入可能エリアでは、カチャカの床面障害物検知が無効化されるため、最小限の範囲で設定をお願いします。



# ▶ 走行速度エリアの設定

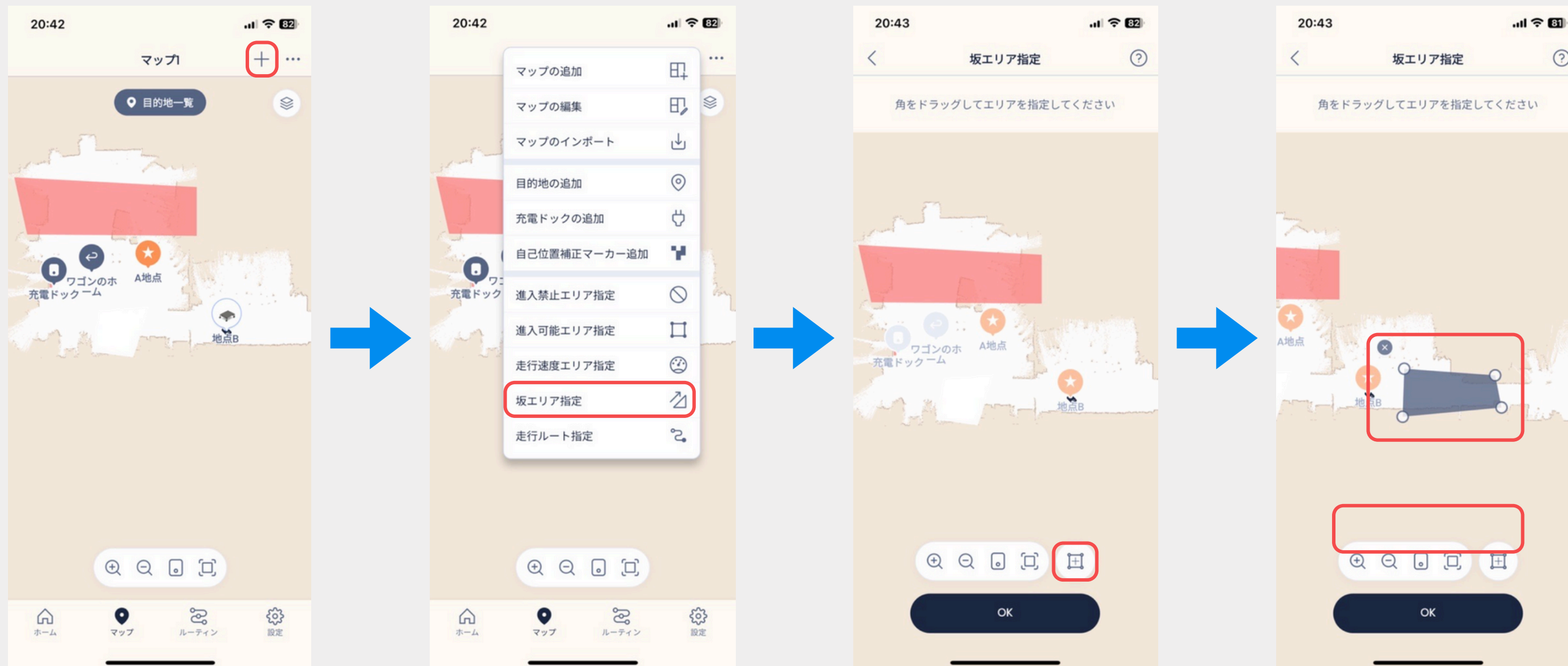
- エリアごとに走行速度を変更することも可能です





# ▶ 坂エリアの設定

- 傾斜のあるエリアには、坂エリアを傾斜とその前後を覆う形でご設定ください

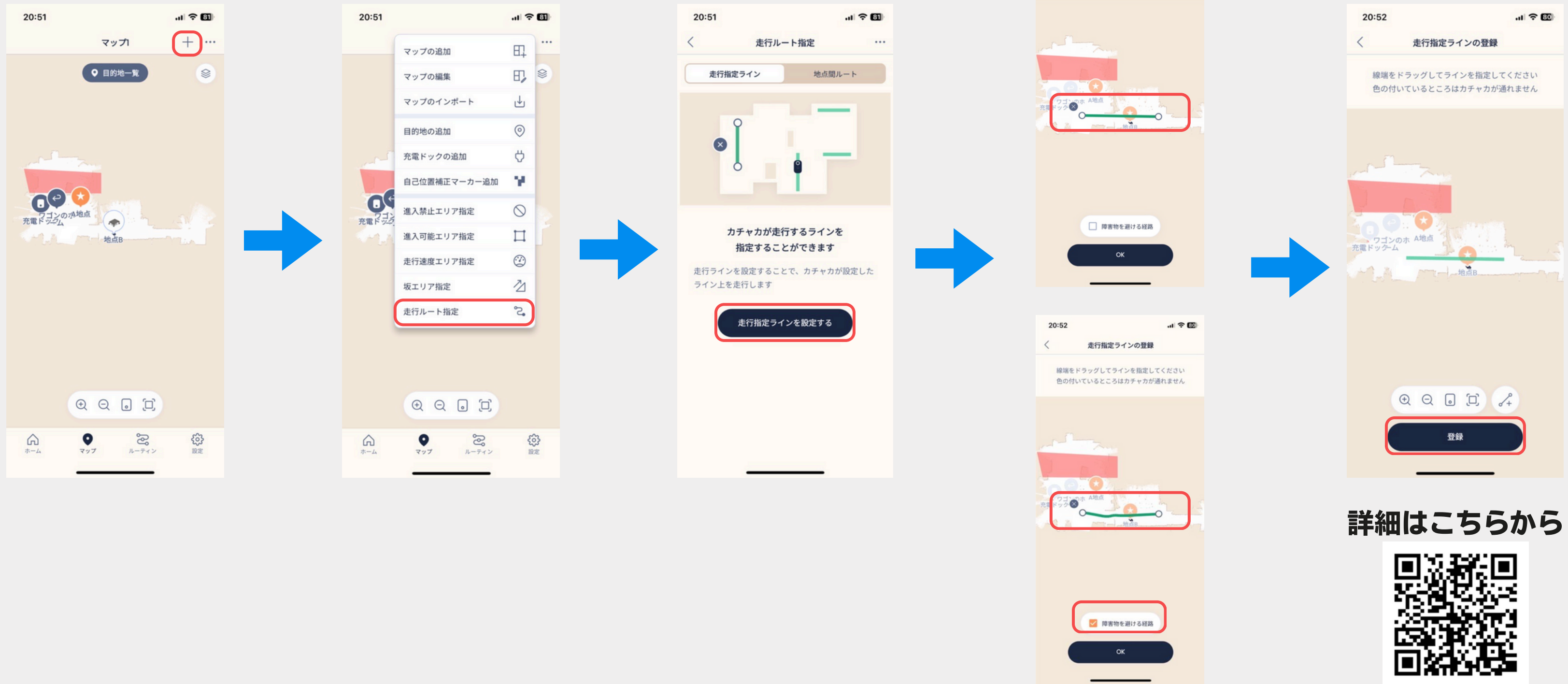


坂エリアの注意事項



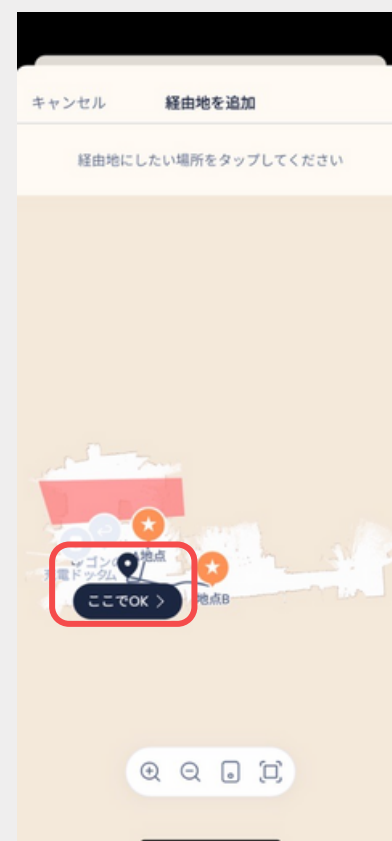
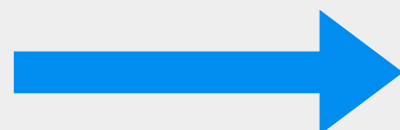
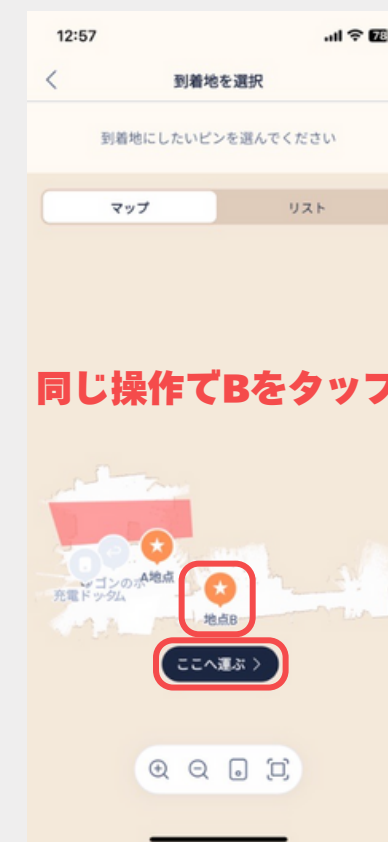
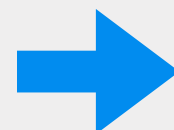
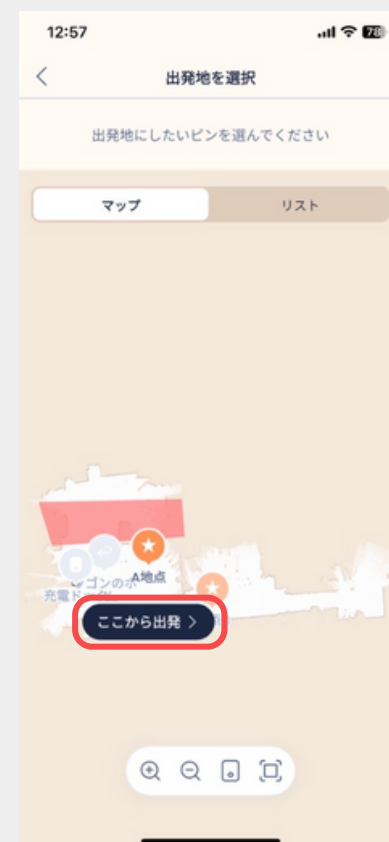
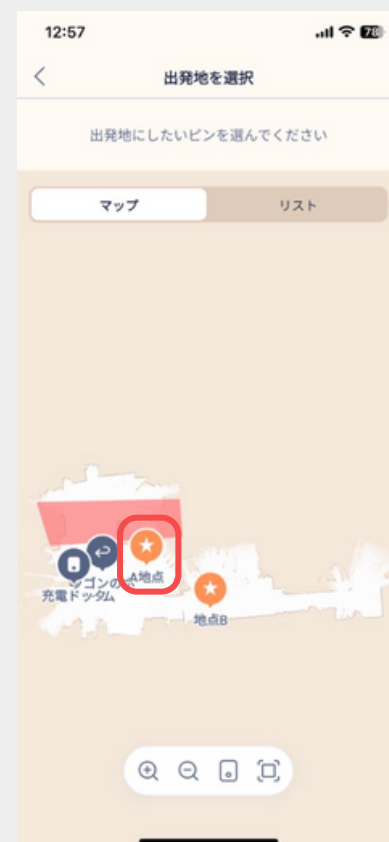
# ■ 走行ルートの設定①

- カチャカプロが走行するルートをユーザー様で指定することもできます





# ▶ 走行ルートの設定②



詳細はこちらから



# 自己位置補正マーカーの設置

- 自己位置補正マーカーを設置すると、大規模なエリアでも自己位置を見失うことなく走行できます

自己位置補正マーカーは  
以下で配布中



# 充電ドックの追加

- カチャカプロに充電ドックを追加し、稼働率を向上させることも可能です





# 壁面マーカーに置く（停止精度向上）

- 【参考】 弊社環境での繰り返し評価結果

繰り返し停止位置精度：±10mm / 繰り返し停止角度精度：±2度



マーカーは以下で配布中



マーカーの推奨素材：  
アルミ複合板印刷等、マット印刷 + 非光沢ラミネート

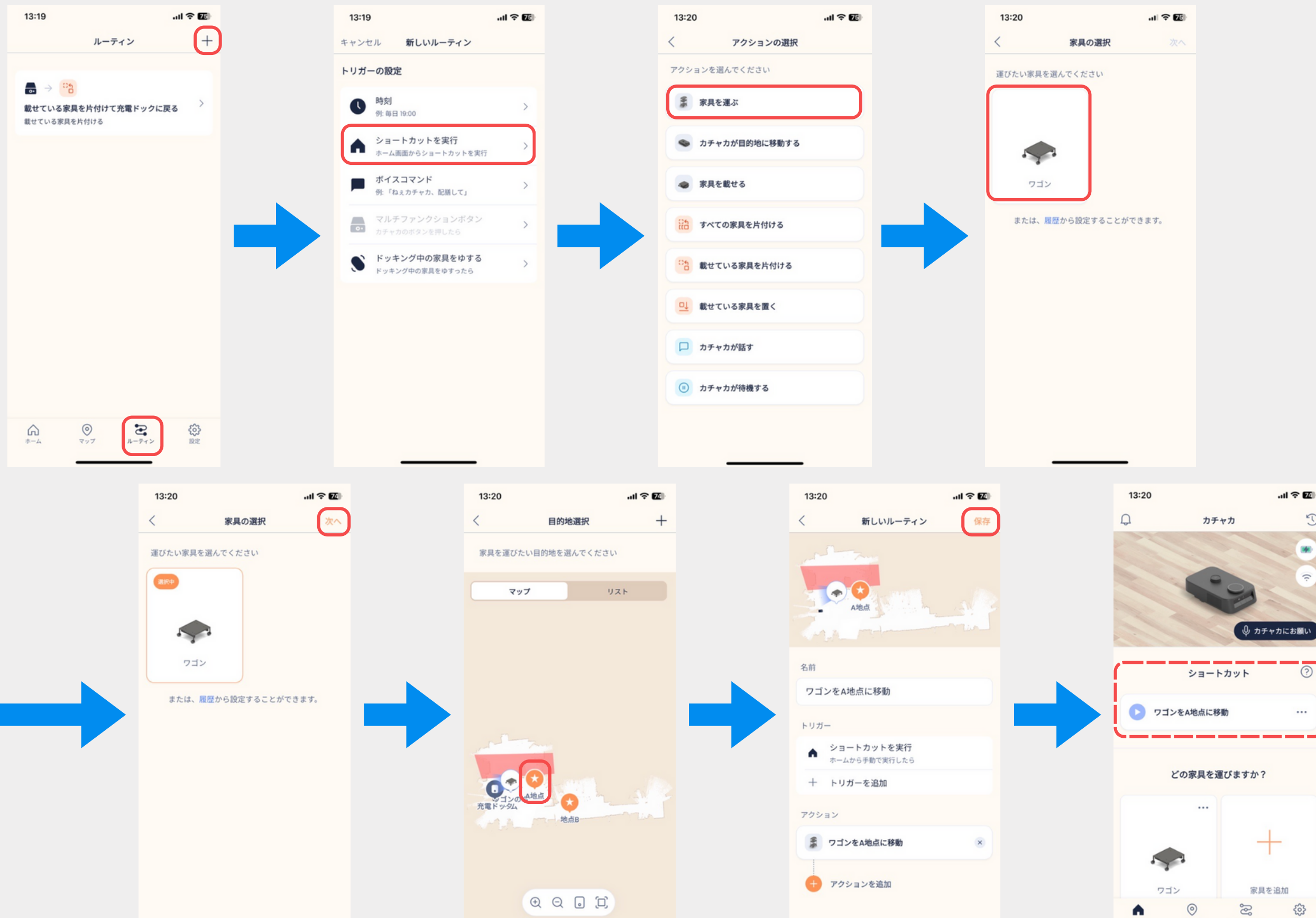
# ③ 便利機能でさらに簡単に

ワンボタンでカチャカプロを操作するなど、  
日々の運用をよりスムーズにするための便利機能を紹介します。



# ショートカット登録

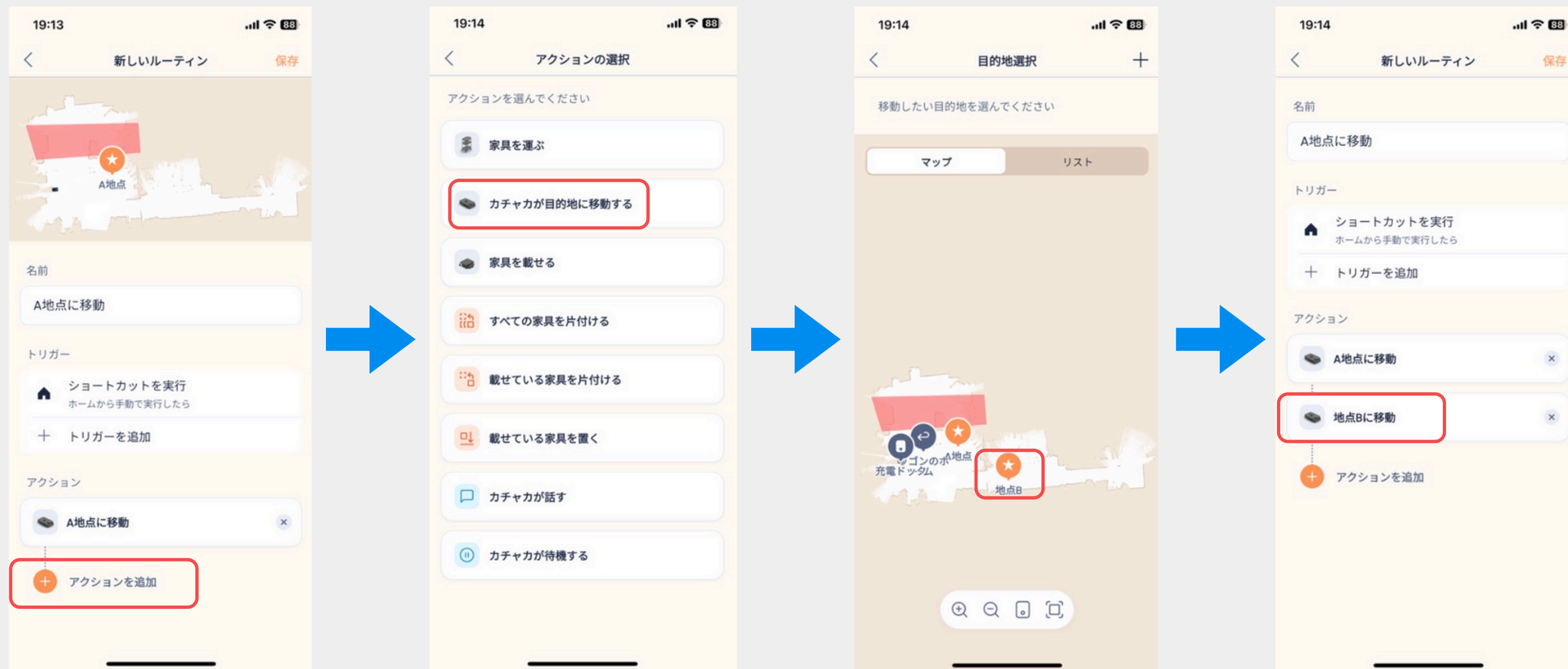
- よく使うタスクをショートカットとして、アプリのトップ画面に設置し、すぐに実行が可能です



# 複数のタスクを一括実行

- 複数のタスクをまとめて一つのタスクとしてショートカット登録ができます

例) A地点に棚を運ぶ → A地点に棚を置く → B地点に移動し別の棚を載せる → C地点まで運ぶ  
といった複数タスクを一つのタスクとして登録することができます

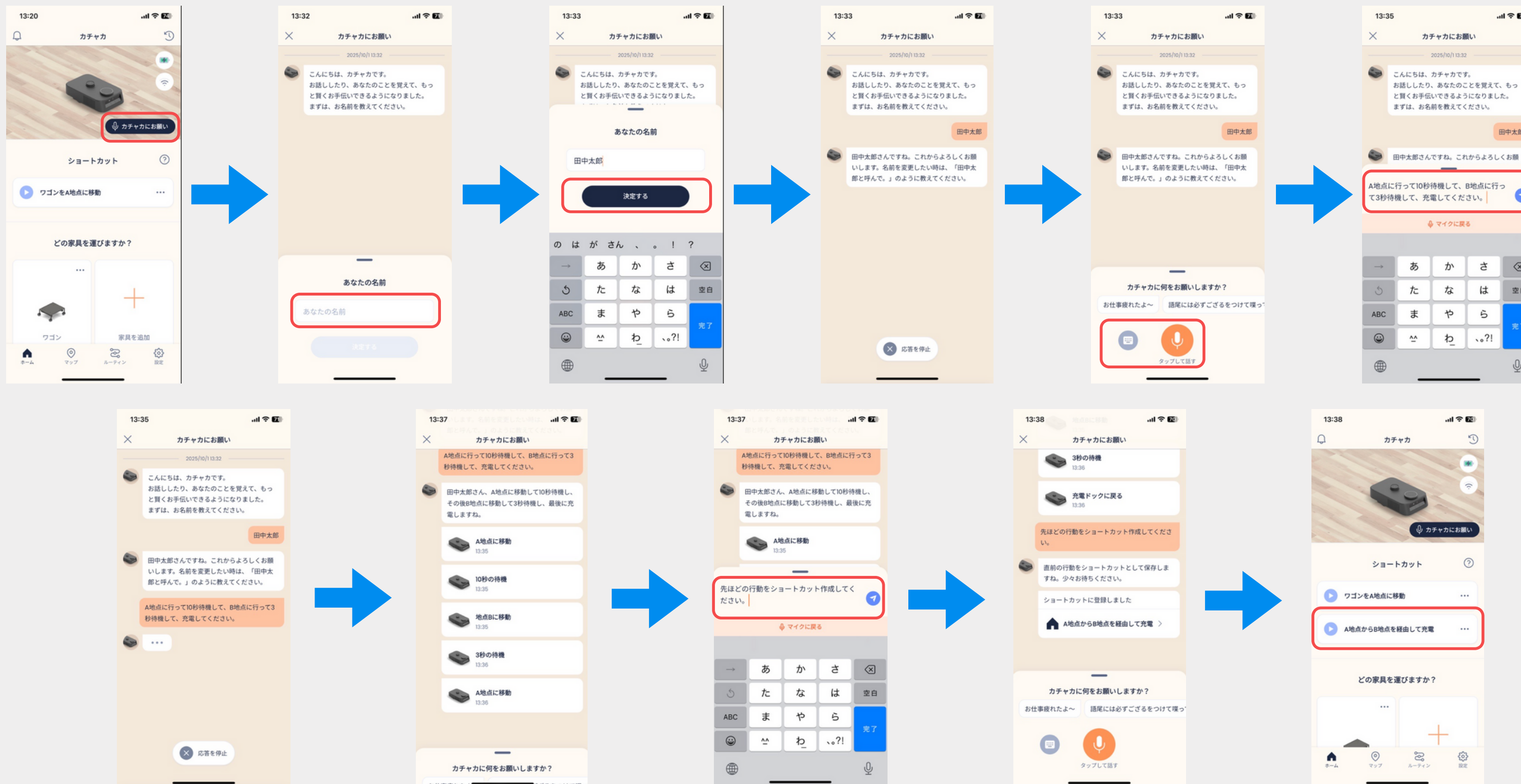


※ローカル回線でも設定可能

# カチャカカにお願い

※ローカル回線では使えません

- テキスト or 音声でカチャカプロに指示を出し、連続した一連のタスクを生成することができます





# 搬送物のサイズ設定（カチャカベースのみ）

- 「カチャカベース」をご利用の場合、搬送物（ウワモノ）の寸法を事前に設定できます
- カチャカプロは、その設定値を考慮して移動します





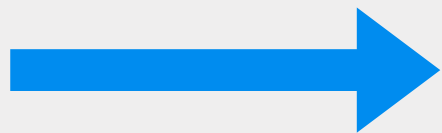
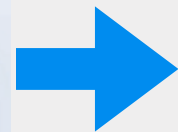
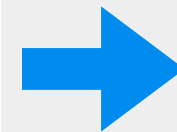
# カチャカボタンハブの設定

- カチャカボタンとハブを利用すると、ボタンを押すだけでカチャカプロを操作できます
- まず、アプリからハブを以下の手順で設定します

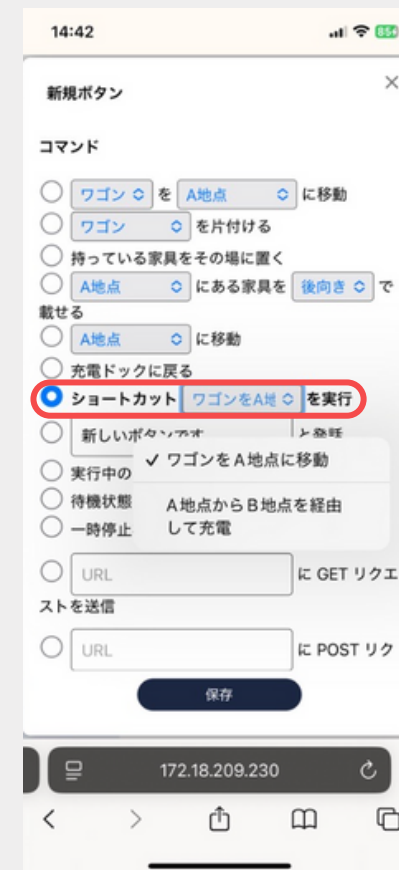


# カチャカボタンの設定

- カチャカボタンとハブを利用すると、ボタンを押すだけでカチャカプロを操作できます
- 次に、ボタンを以下の手順で設定します



OR



ハブ・ボタン設定



# ■ その他

**各種設定やご不明点があれば、  
下記QRコードよりWebマニュアルをご覧ください**



**電話番号：0120-554-065 ・ 受付時間：10時～17時（土日祝休み）**